技術論文

創成放電加工に関する研究 ~加工形状ならびに加工時間に及ぼす加工条件の検討、 および微細形状モデルの加工例~ _{村上耕平^{*1)}、藤本昌義^{*1)}}

Research on Electric Discharge Scanning ~ Effect of Processing Conditions on Processing Form and Machining Time, and Applications to the Processing for Minute Geometric Models ~

MURAKAMI Kohei^{*1)} and FUJIMOTO Masayoshi^{*1)}

The influence which diameter of electrode and power supply used which is the main processing condition exerted on processing form and machining time was evaluated about electric discharge scanning. As a result, it has been understood that the surface roughness and the processing changing in quality layer greatly receive the influence of the processing power supply. Moreover, the machining time is influenced by the difference of the processing process.

Then, minute geometric models were processed by CAD drawing based on the obtained finding.

1. 緒言

放電現象を金属材料の除去加工に利用した「放電加工」 は、炭素工具鋼や合金工具鋼さらには超硬合金等の高硬度 材を取り扱う金型製作においては必要不可欠な加工方法で ある。

従来の放電加工には総型電極を工作物に転写する要領で 所望の形状加工を行う形彫放電加工機が用いられ、電極の 精度が加工品精度を決定する。そのため、複数の荒・仕上 げ用電極を使用し、まず高精度な総型電極を製作する必要 があるなど多大な電極設計・製作コストならびに時間を要 する。



Fig. 1 Difference of method of electric discharge machining.

「創成放電加工機」は、総型電極のかわりに市販のパイ プ電極を使用し、三軸方向ヘフライス盤のように移動させ て加工する次世代型放電加工機である。したがって、電極 設計・製作の工程が不要で、金型図面から直接金型加工を 行うことが可能となる。

そこで本研究では、この創成放電加工機について、主な 加工条件である電極径と使用電源が、加工形状や加工時間 に及ぼす影響について評価した。また、CAD 図面を基に微 細形状モデルの加工を行った。

2. 実験方法

2.1 加工条件

Table 1 に加工条件を示す。

Table 1	Processing	conditions
---------	------------	------------

放電加工機	三菱電機㈱製 創成放電加工機 EDSCAN8E				
被加工物	SKD11 調質材				
加工電極	銅パイプ電極 1.0、 0.5、 0.3、 0.2				
電源(回路)	・トランジスタ回路(TP)				
	ピーク電流値(IP)				
	=2.5A、5.5A、10A、15A および 25A				
	・高速加工用コンデンサ特殊回路(SS)				
	・コンデンサ回路(SF)				
加工液	噴射法および噴出法				

被加工物の材質はゲージ類・プレス金型等に使用される 合金工具鋼 SKD11 の調質材とした。電源については、トラ ンジスタ回路、高速加工用コンデンサ特殊回路、コンデン 村上耕平、藤本昌義:創成放電加工に関する研究

~ 加工形状ならびに加工時間に及ぼす加工条件の検討、および微細形状モデルの加工例~

サ回路の順で単発放電エネルギーは小さくなる。なお、加 エNCデータの作成には CAD/CAM を利用した。CAD ソフ トは[Auto CAD lt]、CAM ソフトには専用ソフトである [EDSCAN/CAM]を使用した。

2.2 評価機器

加工物の評価に用いた測定機器ならびに観察機器を Table 2 に示す。

Table 2	Measuring	apparatus a	and observation	n equipments.
---------	-----------	-------------	-----------------	---------------

表面粗さ測定	三次元表面形状測定機、	
	テーラホブソン(㈱製、	
	フォームタリサーフ S4C 型	
形状寸法測定	工具顕微鏡、	
	㈱オリンパス製、STM5-322 型	
金属組織および	電子顕微鏡、	
SEM 像観察	㈱日立製作所製、S-2380N 型	
マクロ写真撮影	デジタルカメラ	
	松下電器産業㈱製、DMC-FZ10-K型	

結果及び考察

3.1 形状精度に及ぼす加工電極径、および電源の検討

Table 1 に示した加工条件で、Fig.2 に示す評価用型[test1] の加工をそれぞれ行った。評価用型[test1]は、直線や曲線 に加え島形状も考慮に入れた 1 段形状である。各電極につ いて使用電源を変え、その時の加工時間、寸法 (L1~L4、 R1、R2 および加工深さ)および池領域底面の表面粗さを 測定した。なお、トランジスタ回路での加工の際、パルス 巾や休止時間は各ピーク電流値に対して加工機メーカーが 推奨している値を用いた。



Fig. 2 Mold model for experiment[test1].

上記の加工結果から、使用した電極および電源について、 加工時間ならびに形状精度をTable 3 に示す。電極径が小さ くなるほど加工時間は長くなった。また、電極径が同じで あっても、単発放電エネルギーが小さくなる電源ほど加工 時間が長くなった。

 Table 3
 Machining time and form accuracy of [test1].

ታር	工条件	=	時間	平均形状寸法差		法差
電極 径 (mm)	回路	IP (A)	加工 時間 (sec)	L (µm)	R (µm)	(µm)
		25	65	96.3	518.9	86.9
	тр	15	168	8.2	71.4	86.9
1	IF	10	259	4.3	28.6	57.3
		2.5	571	3.1	34.3	0.7
	SS	-	2067	1.4	21.7	8.6
	тр	5.5	570	5.6	7.4	3.6
0.5	IF	2.5	1115	2.0	26.4	1.0
	SS	-	8380	2.4	6.2	11.3
	TP	2.5	3077	15.2	8.5	0.4
0.3	SS	-	24426	3.2	5.2	2.2
	SF	-	32173	12.4	9.6	0.3
0.2	SS	-	44606	3.4	13.6	6.0
0.2	SF	-	38915	3.5	11.3	3.0

Fig.2 で示した各寸法値と加工後の形状との差である平 均形状寸法差は、電源にトランジスタ回路でピーク電流値 を 25A とした加工時に大きくなった。加工後の評価用型 [test1]の R1 部のマクロ写真を Fig.3 に示す。加工条件によ り、放電加工痕が側面にまで影響し、形状寸法の測定の際 に位置座標として使用する輪郭線のエッジが荒れているこ とがわかる。このため、正確な形状測定ができなかったこ とにより、上記の結果となった。このことを考慮に入れる と XY 平面の形状誤差については、数 μm~10μm 程度であ ると考えられる。



電極径 1.0mm 左: TP 回路 IP=10A 右: SS 回路 Fig. 3 Photographs in corner part of [test1] workpiece.

ここで、加工の流れについて説明する。加工は捨て加工、 初期加工および本加工で目標の深さまで行われる。捨て加 工および初期加工では決められた層数を加工し、インライ ン計測により1層あたりの加工量が求まる。そして目標の 深さまでの残り加工層数を算出し、その回数本加工が繰り 返される。

Z 方向、ここでは ΔH は、電源をトランジスタ回路とし、 ピーク電流値 25A、15A および 10A を用いた加工時に非常 に大きくなった。評価用型[test1]では加工深さを 0.1mm と 浅くしたため、単発放電エネルギーの大きい電源では一層 の加工量が大きく、捨て加工および初期加工の段階で目標 の深さを越えて加工したためと考えられる。また、単発放 電エネルギーの小さい電源での加工では、本加工で何層も 加工を繰り返すため、インライン計測により得られた1層 あたりの加工量の誤差が大きいと、目標深さまでの加工量 の誤差も大きくなる。高速加工用コンデンサ特殊回路なら びにコンデンサ回路で加工した場合、比較的ΔHが大きく なったのはこの理由によると推察される。単発放電エネル ギーの小さい電源での加工の場合は、初期加工を多く取り、 本加工での1層の加工量を精度良く算出する必要がある。

次に、電極および加工時間と池領域底面の表面粗さ Rz との関係を Fig.4 に示す。



Fig. 4 Relationships between machining time and surface roughness.

単発放電エネルギーが小さくなる電源ほど加工時間は大 きくなるが、表面粗さは小さくなった。また、電極につい ては、より大径なものほど加工時間が短くなっても表面粗 さは小さくなる傾向が得られた。

Fig.5 は、電極径 0.3mm によるトランジスタ回路 ピー ク電流値 2.5A で加工した評価用型[test1]のマクロ写真であ る。



Fig. 5 Photograph of [test1] workpiece.

11mm

加工は外形から内側へ電極径の半分のピッチで描かれる 加工パスに沿って行った。Fig.5 からそのパスの痕跡が認め られる。大径電極に比べ小径電極ほどパスの間隔が狭くな り痕跡が多くなることから、その凹凸が表面粗さに影響す るものと推察される。ここでは、電極径 1.0mm で高速加 工用コンデンサ特殊回路を用いた加工時に表面粗さ 2.7μm Rz の梨地仕上げ面が得られた。ただし、評価用型[test1]の 加工に際し、大径電極を使用した場合は、コーナー部につ いて電極半径分以下の R を加工することができず、加工取 り残しを生ずる結果となった。

3.2 加工面に生ずる変質層深さ

放電加工面には、スパークによる熱影響からなる変質層 が生成され、材質の変質やクラックの発生が生ずる。放電 加工後にこの変質層は研磨工程により取り除く必要がある。

そこで、3.1節で得られた加工面の断面について金属顕微 鏡で変質層深さを観察した。その結果を Fig.6 に示す。



Fig. 6 Optical micro photographs of cross section of [test1] workpieces formed by various power supply.

単発放電エネルギーが小さくなるほど変質層深さは小さ くなっていることがわかる。

3.3 形状側面部の表面粗さ

3.1 節で加工条件により、放電加工痕が側面にまで影響し、 輪郭線のエッジが荒れていることを述べた。放電加工面の 表面形状としては、一般的に底面の表面粗さを指すが、側 面についても把握しておく必要がある。 そこで、 1.0mm の電極を用いて Fig.7 に示す深穴形状 である評価用型[test2]の加工を行った。ここでは Table 1 に 示した各回路での電源使用時における、加工側面の表面粗 さについて、深さ方向ならびに水平方向の測定を行った。



Fig. 7 Mold model for experiment[test2].

Fig.8 に電極径 1.0mm での各条件における側面と底面 の表面粗さの比較を示す。側面について、深さ方向と水平 方向の値はほぼ同じであり、パスの痕跡に相当するような 加工層等の跡はなかった。底面と比較してもほぼ同じ傾向 であり、若干数値は小さい。このことから、側面について も表面粗さを得たい場合には、底面と同様の加工条件が必 要であることがわかる。



Fig. 8 Surface roughness of processing side and processing bottom.

3.4 加工工程の違いによる加工時間および形状精度の検討

Fig.9 に評価用型[test3]を示す。最大加工深さ 1.0mm の段 付形状である。

ここでは加工取り残しを生じないように加工すること、 かつ底面ならびに側面ともに表面粗さを10µmRz以内に仕 上げることを目標とした。最小 R が 0.2mm であるから 0.3mm の電極を用いることで取り残しなく加工できる。ま た、その場合 3.1 節ならびに 3.3 節の結果から、電源にトラ ンジスタ回路(ピーク電流値 2.5A)を用いた加工により上 述の表面粗さが得られる。しかし小径電極での加工となる ため膨大な加工時間を要することが予想される。



Fig. 9 Mold model for experiment[test3].

ここで、小径電極の使用を極力少なくし、加工時間を短 くする工程について Fig.10 に示す。側面部以外を全て大径 電極で加工し、最後に側面部を取り残しが発生しないよう に小径電極で仕上げる。大径電極での加工についても、底 面近傍の加工のみ側面と同様の使用電源を選択し、それま では単発放電エネルギーが大きく、加工速度も速い電源で 加工を行う。



Fig. 10 Process of electrode combination processing.

すなわち、加工工程は

荒加工(大径電極)底面仕上げ加工(大径電極)側面仕上げ加工(小径電極)

となる。

今回、評価用型[test3]の加工に大径電極に 1.0mm、小径 電極に 0.3mmの電極を用い、下記の工程「電極組合せ加 工」にて加工を行った。

「電極組合せ加工」

荒加工: 1.0mm 電極、TP 回路、IP=10A
 底面仕上げ加工: 1.0mm 電極、TP 回路、IP=2.5A
 側面仕上げ加工: 0.3mm 電極、TP 回路、IP=2.5A

また、比較検討のため、前述した 0.3mm の小径電極のみの加工「単電極加工」も行った。

「単電極加工」

全域仕上げ加工: 0.3mm 電極、TP 回路、IP=2.5A

以上の2とおりの加工について加工時間ならびに形状精 度を調べた。

「電極組合せ加工」と「単電極加工」についてそれぞれ 3回加工した時の加工時間を Fig.11 に示す。ここで実加工 時間とは、実際に電極から放電し加工が行われている時間 である。また総加工時間とは、加工を開始してから終了す るまでの時間であり、実加工時間にインライン計測や電極 交換に伴う時間が加わる。



Fig. 11 Comparison of machining time of electrode combination processing and single electrode processing.

実加工時間は、「電極組合せ加工」で1時間30分であり、 「単電極加工」4時間47分に較べ約31%の短い時間で加工 できたことがわかる。「電極組合せ加工」では、加工速度の 速い荒加工で大半の領域を加工したことや、「単電極加工」 で使用した0.3mmの電極に較べて大きな径の1.0mmの 電極で加工したためである。

しかし加工完了までに必要な時間である総加工時間を比 較すると、「電極組合せ加工」で4時間33分、「単電極加工」 は6時間2分と約75%にしか短縮されなかった。これは、 Fig.11 からも明らかなように、インライン計測・電極交換 に要した時間が非常に長いためである。

インライン計測は前述したように、加工途中の深さと目 標加工深さの差から、残り加工層数を算出する。これを繰 り返し行うことでより精度よい深さを得ることができる。 このインライン計測は各工程で行われる。仕上げ加工深さ には関係のない荒加工についても、仕上げ加工代をどれだ け取るかによって目標加工深さが決まるため、当然インラ イン計測は必要となる。各段について「単電極加工」は1 工程であるが、「電極組合せ加工」では3工程であり、単純 に計算するとインライン計測時間は3倍となる。

電極交換は、使用する電極径が変わる時に行われる。高 速回転する電極をサポートするガイドも交換するため、電 極の芯ずれが生じる。そのため、交換時には X,Y および Z 軸について芯ずれ補正をするためにワークに対する柱中心 位置決めが行われる。「電極組合せ加工」では(底面加工 側面加工)ならびに(側面加工 底面加工)時に必要とな る。今回加工を行った評価用型[test3]の場合、計 5 回の電 極交換が行われた。それに対して、「単電極加工」は全段と おして、電極径は変わらないので電極交換はない。

インライン計測は1回あたり約5分、そして電極交換に は1回あたり約10分を要する。工程が多い「電極組合せ加 工」ではこれらの回数が膨大となり、実加工の2倍以上の 時間を費やす結果となった。尚、インライン計測の回数は、 評価用型[test3]について荒加工工程のみ1回に、それ以外 の各工程では5回に設定した。なお、3.1節で加工を行った 評価用型[test1]については3回で行った。

形状精度について、形状寸法差 ΔL、ΔH、加工芯ずれ B、 そして表面粗さを Table 4 に示す。

	_			-
	形状精度			
加工方法	L	Н	В	Rz
	(µm)	(µm)	(µm)	
電極組合	13.4	底面加工部 2.6	10.8	8.6
せ加工		側面加工部 4.5		
単電極加	9.1	1.7	8.3	8.0
I				

 Table 4
 Comparison of form accuracies of electrode combination processing and single electrode rocessing.

形状寸法差 ΔL ならびに ΔH は寸法値と加工後の実際の 形状との差である。加工芯ずれ B は各段の加工形状につい て、そのそれぞれの中心位置からのずれ量を表す。表面粗 さは 1 段目底面の最大高さ Rz で比較した。なお、ΔL およ び B は Fig.12 に記載した数式より求めた。

ΔL は「電極組合せ加工」では約 10μm 程度と 3.1 節で得 られた結果に近い値となった。



Fig. 12 Mathematical formula to obtain form accuracy.

ΔH は、「単電極加工」では 1.7μm、「電極組合せ加工」で も底面加工部については 2.6μm と精度良く加工できた。こ れは、インライン計測回数を 5 回と比較的多くしたためで あると推察される。しかし、「電極組合せ加工」の「側面仕 上げ加工」では、同じインライン計測回数でありながら ΔH は 4.5μm とさほど良い精度は得られなかった。Fig.13 に示 すように、正確なインライン計測がしにくいことに原因が あると考えられる。



計測が加工面の中央部で行われる底面加工と異なり、側 面仕上げ加工では、側面に沿った箇所での計測となる。そ のため、計測の際に側面の凹凸や隅に溜まったスラッジの 影響を受け、正確な計測ができないため、加工深さ精度も 悪くなると考えられる。

Fig.14 は評価用型[test3]の1段目底面の SEM 像である。



電極組合せ加工 単電極加工 Fig. 14 SEM images of bottom surface [test3].

「単電極加工」の加工面は一様であるのに対し、「電極組 合せ加工」では加工パスの方向に線状の加工痕が入ってい る。これは、「底面仕上げ加工」と「側面仕上げ加工」の加 工深さの違いにより生じるものである。工程が異なるため、 「電極組合せ加工」では多かれ少なかれ必ず生ずる結果と なった。

加工芯ずれ B については、「電極組合せ加工」ならびに 「単電極加工」どちらも 10µm 程度となり、差異はほとん どなかった。「電極組合せ加工」では、各工程で電極交換を するため原点が変わり、都度電極の位置決めが行われる。 位置決め作業は JIS に則り X 軸、Y 軸および Z 軸それぞれ について 7 回繰り返される。B の値が電極交換をしない「単 電極加工」とほとんど変わらなかったことは、この位置決 め作業が正確に行われていると言える。ただし、非常に時 間がかかることは前述したとおりである。

表面粗さは 3.1 節で得られた値とほぼ同じであった。ただし、前述した工程の違いにより生ずる加工痕を含んで測定すると、「電極組合せ加工」については大きくなると思われる。

3.5 微細形状モデルの加工

複雑形状な微細形状モデルについて、3.1~3.4 で得られた加工データを参考に、加工を行った。加工の流れを Fig.15 に示す。

CAD ソフト上で図面作成
り DXFファイルで出力
CAMソフト上で加工NCプログラムの作成
 2次元CADデータに深さ方向の情報を入力 使用電極、ガイド、回路、ビーク電流、加工深さ、位置決め回数 などの加工条件を入力し、加工工程表を作成 ワークの形状、材質、加工位置などの設定 加工シミュレータによりバス、取り残し、加工後の形状の確認
₩Cプログラムの出力
創成放電加工機のセッティング
・電極、ガイド、ワークの取付 ・電極、ガイド、ワークの位置決め ・ATCの設定 ロ
創成放電加工機による加工
Φ
加工完了
Fig. 15 Flow chart of processing of EDSCAN.

Fig.16、Fig.17 および Fig.18 に加工した微細形状モデル 3 例の CAD 図面と加工物のマクロ写真を示す。

ここでは 0.3mm、 0.2mm さらに 0.1mm の電極を用 いて加工を行ったが、マクロ写真からは図面どおりの加工 が確認できる。しかし、「微細ポンプカバー」では、10 箇 所のザグリ穴についてそれぞれ中央部に取り残しが生じた。 これは、パイプ電極が中空であるため、加工面積が電極面 積に対して充分広くない場合にパスの経路に関わらず生じ てしまう。また、「微細模様」では中央に 0.03mm の島残 し部を設けたが、加工途中で折損した。この破片が底面に 落ち、加工機がエラー停止した。そのため、0.2mm 深程度 しか加工できなかった。





Fig. 16 Mold model [microwheel] and workpiece.



Fig. 17 Mold model [micropumpcover] and workpiece.



Fig. 18 Mold model [micropattern] and workpiece.

それぞれの加工時間を Table 5 に示す。

 Table 5
 Processing conditions and machining time of minute geometric models.

Seometrie m	ouclo.		
微細形状モデル		電極径	実加工時間
	路	(mm)	(sec)
微細歯車	SS	0.3、	53672
		0.2(歯部)	
微細ポンプカバー	SF	0.2	12561
微細模樣	SF	0.1	1800 で停止

最後に、「電極組合せ加工」にて、Fig.19 に示す「奈良県 モデル」の加工を行った。



Fig. 19 Mold model [NARAKEN MODEL].

形状が複雑なため、CAM で作成する NC プログラムが長 大となる。このため、 ~ のブロックに分割した。大径 電極に 0.5mm、小径電極に 0.3mm を使用したが、 、

および の加工では、その形状から「電極組合せ加工」 ではかえって加工時間が長くなると考えられ、「単電極加 工」での加工を行った。電源は、全てトランジスタ回路で ピーク電流値は 2.5A とした。

加工物のマクロ写真を Fig.20 に、また加工時間を Table 6 に示す。図面どおりの加工が確認できるが、単発放電エネ ルギーの大きい電源を使用した加工のため、パスの痕跡が 目立つ。また、各ブロック間の継ぎ目にも段差が見られる。 これは、ブロックごとのインライン計測となるため、ブロ ック間で加工深さに若干の差が生じることと、ワークの取 付精度による結果であると推察される。総加工時間については 48 時間 10 分と膨大な時間を要する結果となった。



Fig. 20 Workpiece [NARAKEN MODEL].

Table 6	Processing con	ditions and	machining	time of
	[NARAKEN	MODEL].		

	使用電極	実加工時間	総加工時間
	(mm)	(sec)	(sec)
	底面 0.5、	69403	77400
	側面 0.3		
	0.5のみ	18086	19800
	0.3のみ	29373	32400
	底面 0.5、	31674	36600
	側面 0.3		
	0.3 ወみ	608	6600
r A	合計	149144	172800

4. 結論

本研究では、創成放電加工機における加工について、そ の主な加工条件が加工結果に及ぼす影響を検討し、以下の 知見を得ることができた。

- (1) 単発放電エネルギーが小さい電源ほど加工時間は長く なるが、加工面の表面粗さは小さくなる。また、加工 変質層深さについても小さくなる。
- (2) 加工側面の表面粗さは底面の値とほぼ同じである。従って、加工した輪郭形状の精度を要する場合は、側面についても、単発放電エネルギーの小さい電源での加工が必要である。
- (3) 加工工程について、必ずしも「電極組合せ加工」が最 適であるとは限らない。総加工時間については「単電 極加工」に対して、さほど短縮を図れないばかりか、 加工底面に加工痕を生ずることもある。加工形状に応 じて工程は検討する必要がある。
- (4) 創成放電加工は高硬度材の加工の中でも、特に旋削加 工の困難な微細形状の加工に有用であると思われる。

創成放電加工は、未だ広く普及していない新しい加工方 法であるが、金型加工、特に微細加工の分野において貢献 できる可能性は大きい。本研究で得られた知見に留まらず、 今後もさらに追求していく予定である。

なお、本研究で使用した装置は、日本自転車振興会から 競輪収益の一部である機械振興資金の補助金により設置し たものである。

参考文献

- 1)藤本昌義,奈良県工業技術センター研究報告, No.30,32-33(2004)
- 2) 三菱電機株式会社,放電加工の基礎, (1989)